

%d int  
%f float  
%lf double  
%Lflong double  
%ld long int

## Práce se soubory

FILE \*f;                      # proměnná typu soubor

f = fopen(„dopis.txt“,); # r – čtení, w – nový plus zápis, a – zápis na konec, s b – práce s binárním souborem.

### Funkce

umožňují nám rozdělit program dle různých činností

```
int max(int a, int b){  
    if (a > b) return a; else return b;  
}
```

```
int main (){  
    w = max(3,111);  
}
```

return – okamžité ukončení fce a návrat hodnoty.

Zásobník = stack – odkladiště pro lokální funkce...

Globální proměnná – je součástí binárního (exe) soubory

## Rekurze

Volání funkce v těle téže funkce.

Přímá rekurze – volá sebe sama

Nepřímá rekurze – a volá funkci b a ta potom volá zase a

Lze-li něco naprogramovat pomocí cyklu, uděláme to tak – rekurze žere paměť a čas

## Ukazatele

```
Void zamena (int a, int b){ //prohozeni promenych
```

```
    int p = a;
```

```
    a = b;
```

```
    b = p;
```

```
}
```

```
main(){
```

```
    int x=2, y=7;
```

```
    zamena(x,y); //po provedeni budou hodnoty stejne, ve funkci zamena se x a y zkopírují do  
    lokálních proměnných.
```

```
}
```

Pointer (ukazatel) – ukazatel (adresa) na pozici (pořadí) proměnné v paměti

// & zjistuje ukazatele (adresy) na promenou

// \* pracuj s hodnotou v dané proměnné

```
Void zamena (int *a, int *b){ //prohozeni promenych, a je ukazatel na jakysi int (totez b)
```

```
    int p = *a;
```

```
    *a = *b;
```

```
    *b = p;
```

```
}
```

```
main(){
```

```
    int x=2, y=7;
```

```
    zamena(&x,&y);
```

```
}
```

## Pole

Strukturovaná proměnná, která udrží více hodnot

Posloupnost hodnot stejného typu v paměti počítače

Indexy – index prvku, od 0

Prvek pole

Typ prvku pole

Definice: int x[0]

#define MAX 50

int x[MAX]

...

## Třídící algoritmy

Algoritmy, které seřazují data dle nějakého kritéria (čísla podle velikosti...)

Tři druhy algoritmů:

1. Vnitřní třídění – třídění dat v polích – v paměti počítače, vlezou se do paměti – docela rychlé.
2. Vnější třídění – třídění dat uložených na disku, nevlezou se do paměti, pomalé (v důsledku pomalosti disku)
3. Kombinované třídění – co se vleze do paměti – setřídí se – předsetříděné kousky se třídí na disku

### *Algoritmy vnitřní třídění*

Pomalé:

- Bublínková metoda – bubble sort – porovnávání prvku s vedlejším
- Zatřídňování – insert sort
- Opakované vyhledávání nejmenšího prvku – select sort – je vhodné vytvořit funkci, která najde v poli od určité pozice najde index nejmenšího prvku.

V úseku od prvního do posledního prvku se najde nejmenší prvek a prohodí se s prvním.

V úseku od druhého do posledního prvku se najde nejmenší prvek a najde se druhým....

Rychlé:

- Quick sort – výměna prvků na co největší vzdálenost

```
void quicksort(int pole[], int vlevo, int vpravo){
```

```
    int i = vlevo, j = vpravo, pivot = pole[(vlevo+vpravo)/2], temp = 0;
```

```
    do {
```

```
        while(pole[i] < pivot) i++;
```

```
        while(pole[j] > pivot) j--;
```

```
        if(i <= j){
```

```
            temp = pole[i];
```

```
            pole[i] = pole[j];
```

```
            pole[j] = temp;
```

```
            i++;
```

```
            j--;
```

```

    }
} while(i <= j);
if(vlevo < j) quicksort(pole,vlevo, j);
if(vpravo > i) quicksort(pole, i, vpravo);
}

```

|           | 50000 | 100000 |
|-----------|-------|--------|
| Bubble    | 16    | 64     |
| Insert    | 7     | 27     |
| Select    | 7     | 30     |
| QuickSort | 0     | 0      |